

Parallélisme et concurrence avec les *threads* Posix

1 Extraits du fichier count.c

```
// Version avec parallelisme recursif, mais qui cree un seul nouveau
// thread, pour un seul des sous-problemes, l'autre etant traite de
// facon sequentielle (par le thread parent).

// Structure pour les arguments lors des appels a count.
typedef struct {
    int* a;          // Le tableau a analyser.
    int inf, sup;   // Les bornes de la tranche a traiter.
    int seuil;      // Le seuil de recursion.
    Predicat pred;
    int en_parallele; // Si executee de facon parallele (1), sinon (0).
} ArgsCount1;

//
```

```

void* threaded_count1( void* _args ) {
    ArgsCount1 *args;
    args = (ArgsCount1 *) _args; // Pour eviter les casts subsequents.
    if (args->sup - args->inf + 1 <= args->seuil) {
        // Cas de base.
        long nb = count_seq( args->a, args->inf, args->sup, args->pred );
        if (args->en_parallele)
            pthread_exit( (void*) nb );
        else
            return (void*) nb;
    }

    // Cas recursif.
    ArgsCount1 args1, args2;
    args1 = args2 = *args;
    int mid = (args->inf + args->sup) / 2;
    args1.sup = mid;
    args2.inf = mid + 1;

    // On cree le thread pour qu'il execute le premier appel en parallele.
    pthread_attr_t attr;
    pthread_attr_init(&attr);
    pthread_t thread1;
    args1.en_parallele = 1;
    pthread_create(&thread1, &attr, threaded_count1, (void*) &args1);

    // On traite le deuxieme appel de facon sequentielle.
    args2.en_parallele = 0;
    long nb2 = (long) threaded_count1( (void*) &args2 );

    // On attend le resultat du premier thread.
    long nb1;
    pthread_join(thread1, (void*) &nb1);

    // On combine les solutions et on retourne le resultat final.
    if (args->en_parallele)
        pthread_exit( (void*) nb1 + nb2 );
    else
        return (void *) nb1 + nb2;
}

```

```
// Fonction principale , qui effectue le premier appel , mais sans
// necessairement lancer un nouveau thread.
long count_rec_par1( int a[], int inf, int sup, int seuil, Predicat pred ) {
    // On definit les arguments pour le premier appel , qui sera execute
    // par le thread courant.
    ArgsCount1 args;
    args.a = a;
    args.inf = inf;
    args.sup = sup;
    args.seuil = seuil;
    args.pred = pred;
    args.en_parallele = 0;

    // On lance l'appel.
    return (long) threaded_count1( &args );
}
```

2 Extraits du fichier svar.c

```
// Constructeur de base.
SVar new_SVar()
{
    SVar sv = (SVar) malloc( sizeof(SVarStruct) );
    sv->state = EMPTY;

    pthread_mutex_init(&sv->mutex, NULL);
    pthread_cond_init(&sv->full, NULL);

    return sv;
}

// Mutateur.
void set_value( SVar sv, Value value )
{
    pthread_mutex_lock(&sv->mutex);
    assert( is_empty(sv) && "*** sv pas vide!?" );

    sv->value = value;
    sv->state = FULL;
    pthread_cond_broadcast(&sv->full);
    pthread_mutex_unlock(&sv->mutex);
}

// Observateurs.
Value value( SVar sv )
{
    pthread_mutex_lock(&sv->mutex);
    if ( is_empty(sv) ) {
        pthread_cond_wait(&sv->full, &sv->mutex);
    }
    pthread_mutex_unlock(&sv->mutex);

    return sv->value;
}
//
```

```

typedef struct {
    SVar svToWait;
    SVar svResult;
    Value (*proc)(Value);
} ArgsThen;

static Value threaded_then( Value args ) {
    ArgsThen* args_then = (ArgsThen*) args;

    Value val = value(args_then->sv_to_wait);
    Value res = args_then->proc(val);
    set_value( args_then->sv_result, res );

    pthread_exit( NULL );
}

SVar then( SVar sv, Value (*proc)(Value)) {
    SVar res = new_SVar();
    ArgsThen* args = (ArgsThen*) malloc( sizeof(ArgsThen) );
    args->sv_to_wait = sv;
    args->sv_result = res;
    args->proc = proc;

    pthread_attr_t attr;
    pthread_t thread;
    pthread_attr_init(&attr);

    pthread_create(&thread, &attr, threaded_then, (void*) args );

    return res;
}

```